

СИГНАЛЛАРНИ ВЕЙВЛЕТ УСУЛИ АСОСИДА РАҚАМЛИ ИШЛАШ

Л.Я.ХУРАМОВ

Аннотатсия. Мазкур мақолада тиббий сигналларни Добеши вейвлетига рақамли ишлашнинг математик модели ва алгоритми ишлаб чиқилди, ҳамда интерполятсиялаш хатолигини баҳолаш натижалари келтирилди. Эхпремент сифатида тиббий сигналлардан бири гастроентрологик сигналлар олинди. Хатоликни баҳолашда Ҳақиқий сигналга нисбатан Добеши вейвлетининг абсолют хатолиги пайтхон дастурлаш тили муҳитида олинган натижасига асосан келтирилди.

Калит сўзлар: вейвлет ўзгартириш, интерполятсия, интерполятсиялаш хатолиги, Добеши вейвлетига, абсолют хатолик.

Кириш

Бугунги кунда жаҳонда биотиббийетда кўпгина касаликларни аниқлаш ва эрта ташхис қўйиш учун бир қанча тадқиқот ишлари олиб борилмоқда. Биотиббийетик тизимларнинг мураккаблиги компютерлаштирилган тизимларни ишлаб чиқишни оддий алгоритмик ечимга айлантирмайди. Бу соҳада қўлланиладиган ананавий таҳлил ёндошувлари инсон омилига боғлиқ бўлганлиги учун юқори аниқлик ва самарадорлик бермайди. Шунинг учун биотиббийет соҳада тиббий информатикадан фойдаланиш ушбу соҳанинг ривожланишига ҳамда юқори аниқлик ва самарадорлик эришиш учун имкон беради. Вейвлетлар ёрдамида биосигнал ва тиббий тасвирларни қайта ишлаш ва рақамли тиббий маълумотларни машинали ўқитиш беморларда класцикларни аниқлаш, уларни кузатишда ҳамда эрта ташхис қўйиш самарадорлигини оширади. Биотиббийетдан олинган сигналлар асосан математик нуқтаи назардан қурилган ва улар дискрет домен малумотларини ифодалаш учун эмас, балки узлуш нуқтасига эга домен функтсияларини ифодалаш учун мос келади. Ушбу мақолада биотиббийет сигналларидан бири, гастроентрологик сигналлар танлаб олинган вейвлет усулларида рақамли ишлов бериш қараб чиқилган.

Мавзунинг долзарблиги: Жаҳонда ахборот-коммуникация технологияларининг ривожланишида сигналларни тиклаш, сигналларни таҳлил қилиш ва тасвирларга рақамли ишлов беришда вейвлет усуллари кенг қўлланилмоқда. Бугунги кунга келиб дунёда медитсина соҳасига бўлган эътибор ва талаб кун сайин ортиб бормоқда, чунки беморларнинг касалликларини вақтида бартараф этиш ва унга аниқ ташхис қўйиш, унинг таҳлилини сифатли ва қисқа вақт мобойнида аниқлаш ҳамда моддий ресурсларни тежаш асосий масалалардан биридир. Шу сабабли инсон организмидан олинган сигналларни рақамли ишлаш ва таҳлил қилиш бугунги куннинг долзарб муаммоларидан ҳисобланади.

Бундай масалаларни ечиш ҳамда юқори даражадаги аниқлика эришиш учун вейвлет усуллари самарали усуллардан бири ҳисобланади. Сигналлар ва тасвирларни рақамли ишлаш жараёнини вейвлет коэффитсиентларини ҳисоблаш усуллари ва алгоритмларини такомиллаштириш орқали ҳисоблашлар сонини камайтириш ва тадбиқ қилиш лозим бўлади. Сигналларга рақамли ишлов беришда қўлланиладиган вейвлетларнинг юқорироқ даражасига ўтиш орқали ушбу масалаларни ечиш мумкин.

Муаммони ўрганиш йўналиши ва масалани қўйилиши: Сигналларга рақамли ишлов беришда бир ва икки ўзгарувчили вейвлет моделлари ва алгоритмларини ишлаб чиқиш муаммолари жаҳонда ва Ўзбекистон илмий адабиётида кенг ёритилган.

Вейвлет моделларида сигналларга рақамли ишлов бериш бўйича хорижий олимлар: А.Ҳаар, И.Даубечи Ю.С.ЗавяловУ.Мичаел, Г.Стренг ва бошқа чет эллик олимлар томонидан илмий-тадқиқотлар олиб борилган. Шунингдек Ўзбекистонда М.М.Мусаев, Х.Н.Зайнидинов, У.Р.Ҳамдамовлар томонидан сигналларга ва тасвирларга рақамли ишлов бериш жараёнларини моделлаштиришга бағишланган

илмий тадқиқот ишлари олиб борилган. Ўзбекистонда ушбу йўналишда Х.Н.Зайнидинов, Х.М.Шодиметов, У.Р.Хамдамов каби бир қатор олимлар томонидан илмий-тадқиқот ишлари олиб борилган ва уларнинг ишлари ҳозиргача давом этиб келмоқда.

Методлар

Вейвлетлар назарияси - кейинги йилларда сигналларни анализ ва синтез қилиш учун кучли математик аппарат бўлиб, рақамли сигналларни қайта ишлашда кенг қўлланилмоқда. Аналитик усулида рақамли ишланадиган сигналлар билан таққослаганда, вейвлетлар ёрдамида сигналларга рақамли ишлов бериш усули самарали филтирлаш, интерполяция, сигнални моделлаштириш, абслю ва нисбий хатоликларини камайтириш, шумлардан тозалаш, сигнални кучайтириш, сигнал характеристикасини тез ажратиш олиш ва тасвир малумотларини сиқиш каби кўплаб сезиларли даражада мослашувчанликни таъминлайди.

Добиши масштаблаш функциясини ўз ичига олган интеграл юқоридаги (2) тенгламани $m = 0$ бўлганда интегрални ҳисоблаймиз.

$$W_m(x) \int_0^x s^m \varphi(t) dt = \sum_{k=0}^L h_k \int_0^x s^m \varphi(2t-k) dt = \frac{1}{2^{m+1}} \sum_{k=0}^L h_k \sum_{i=0}^m \binom{m}{i} k^i \int_0^{2x-k} u^{m-i} \varphi(u) du$$

шунинг учун $\phi_m(x) = \frac{1}{2^{m+1}} \sum_{k=0}^L h_k \sum_{i=0}^m \binom{m}{i} k^i \phi_{m-i}(2x-k)$ тенгламадаги $m = 0$ бўлса биз қуйдаги тенгламага келамиз

$$\phi_0(x) = \frac{1}{2} \sum_{k=0}^L h_k \phi_0(2t-k) \quad x \in (0, L] \quad (1)$$

Олдин чизиқли Система ҳосил қилиш орқали $x \in [1, \dots, L]$ бутун сонлар учун $W_0(x)$ ни оламиз коэффисентлар матрицасининг элементлари $h_k, 0 \leq k \leq L$ дан ташкил топган тенгламадир

Кейин $j \geq 1$ ва $0 \leq r \leq 2^j L - 1$ учун $x = 2^{-j} r$, нуқталарида $\phi_0(x)$ функцианинг қийматларини рекурсив формуладан фойдаланиб ҳисоблаймиз

Бу ердан биз қуйдаги (11) ни аниқлаймиз

$$Q_n := \phi_0(n) = \int_0^n \varphi(t) dt, \quad n = 1, 2, 3, \dots, L. \quad (2)$$

Шундай қилиб юқоридаги (10) тенгламани қуйдагича ёзамиз (12)

$$Q_n = \frac{1}{2} \sum_{k=0}^n h_k Q_{2n-k}, \quad 1 \leq n \leq L \quad (3)$$

$\int_0^L \varphi(x) dx = 1$ тенгламга асосланиб (13) тенгламани ҳосил қиламиз

$$Q_L = \phi_0(L) = \int_0^L \varphi(x) dx = 1 \quad (4)$$

(12) тенгламадан биз қуйдагига келамиз

$$Q_1 = \frac{1}{2} \sum_{k=0}^L h_k Q_{2-k} = \frac{h_0}{2} Q_2 + \frac{h_1}{2} Q_1 \quad (5)$$

Бу ҳолда (14) тенглама қуйдагича ёзиш мумкин

$$\left(1 - \frac{1}{2} h_1\right) Q_1 - \frac{1}{2} h_0 Q_{m=0} \quad (15)$$

Худи шу тарифига m_0 бўлганда (12) тенгламани қуйдаги ҳолда киритиришимиз мумкин.

$$Q_2 = \frac{1}{2} \sum_{k=0}^n h_k L_{4-k} = \frac{h_0}{2} Q_4 + \frac{h_1}{2} Q_3 + \frac{h_2}{2} Q_2 + \frac{h_3}{2} Q_1 \quad (6)$$

Тенгламани қуйдагича ечиш мумкин

$$-\frac{1}{2} h_3 Q_1 + (1 - \frac{1}{2} h_2) Q_2 - \frac{1}{2} h_1 Q_3 - \frac{1}{2} h_0 Q_4 = 0 \quad (7)$$

Ҳосил бўлади ҳар бири учун ушбу жараёни давом этирсак биз қуйдаги тенгламага келамиз (18)

$$(1 - \frac{1}{2} h_n) Q_n - \frac{1}{2} \sum_{\substack{k=0 \\ k \neq n}}^{2n-1} h_k Q_{2n-k} = 0 \quad (8)$$

Биз $Q_k = 1 \quad k \geq n$ учун (12) тенгламадан қуйдаги хулосага келамз

$$(1 - \frac{1}{2} h_n) Q_n - \frac{1}{2} \sum_{\substack{k=2n-nN+2 \\ k \neq n}}^n h_k Q_{2n-k} = \frac{1}{2} \left(\sum_{k=0}^{2n-2N+1} h_k \right) \quad (9)$$

Энди биз тенгламаларни чизиқли система сифатида қуйдагича ёзишимиз мумкин:

$$\left(Q - \frac{1}{2} A \right) x = b \quad (10)$$

Бу ерда Q бирлик ўлчовли матрица $(L-1) \times (L-1)$ ва A, B ва X лар мос равишда қуйдаги матрицалар

$$A_{(L-1) \times (L-1)} = \begin{pmatrix} h_1 & h_0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ h_3 & h_2 & h_1 & h_0 & \dots & 0 \\ h_5 & h_4 & h_3 & h_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ h_{L-2} & h_{L-3} & \dots & h_{N-1} & \dots & h_0 \\ h_L & h_{L-1} & \dots & h_N & \dots & h_2 \\ 0 & 0 & h_L & h_{L-1} & \dots & h_4 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & h_{L-1} & h_{(L-2)} & h_{(L-3)} \\ 0 & 0 & \dots & 0 & h_L & h_{(L-1)} \end{pmatrix} \quad (11)$$

$$B_{(L-1) \times 1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ h_0 + h_1 \\ h_0 + h_1 + h_2 + h_3 \\ \vdots \\ h_0 + h_1 + \dots + h_{L-2} \end{pmatrix} \quad (12)$$

$$X_{(L-1) \times 1} = \begin{pmatrix} Q_1 \\ Q_2 \\ \vdots \\ Q_{L-1} \end{pmatrix} \quad (13)$$

A ва B матрицанинг элементларини қуйдагича оламиз (14)

$$A_{ij} = h_{2i-j}, \quad i, j = 1, 2, \dots, L-1,$$

$$b_i = \begin{cases} 0, & 1 \leq i \leq N-1 \\ \frac{1}{2} \sum_{k=0}^{2i-2N+1} h_k, & N \leq i \leq L-1 \end{cases} \quad (24)$$

Добиши Вейвлет учун $[n-1, n]$ бутун сонлар оралиқидаги масштаблаш функциясининга интеграл қийматларини қуйдагича олинади (15)

$$\int_{n-1}^n \varphi(x) dx = Q_n - Q_{n-1} \quad 1 \leq n \leq L \quad Q_0 = 0 \quad (15)$$

Биз бутун сон ораликларида масштаблаш функция интегрални олгандан сўнг $j \in N$ ва $0 \leq k \leq L \cdot 2^j - 1$ ораликлар бўйича интегрални ҳисоблаш учун қуйдаги рекурсив тенгламдан фойдаланамиз (16)

$$Q_{[k \cdot 2^j, (k+2^j) \cdot 2^j]} := \int_{k \cdot 2^j}^{(k+2^j) \cdot 2^j} \varphi(x) dx = \sum_{l=0}^L h_l \int_{k \cdot 2^j}^{(k+1) \cdot 2^j} \varphi(2x-1) dx = \frac{1}{2} \sum_{l=0}^L h_l \int_{k \cdot 2^{-(j+1)-l}}^{(k+1) \cdot 2^{-(j+1)-l}} \varphi(t) dt, \quad j = 1, 2, \dots, (k = 0, 1, \dots, L \cdot 2^j - 1) \quad (16)$$

Мисол учун $N = 2$ бўлганда Добеше масштаблаш функциясини коэффисентини интегрални ҳисоблаймиз (17)

$$Q_1 := \int_0^1 \varphi(x) dx, \quad Q_2 := \int_0^2 \varphi(x) dx, \quad Q_3 := \int_0^3 \varphi(x) dx \quad (17)$$

Демак $(Q - \frac{1}{2}A) \cdot x = b$ кўринишдаги чизиқли тенгламалар системаси қуйдагича (21)

$$\begin{pmatrix} 1 - \frac{1}{2}h_1 & 1 - \frac{1}{2}h_0 \\ 1 - \frac{1}{2}h_3 & 1 - \frac{1}{2}h_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} Q_1 \\ Q_2 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 \\ h_0 + h_1 \end{pmatrix} \quad (18)$$

Чизиқли системани (16) ҳисоблаш орқали оламиз $Q_1 = 0.849679$ $Q_2 = 1.016346$ ушбу масштаблаш функцияси

коэффисентлар орақли тўлқин функцияни коэффисенти аниқланади $g = (-1)h_{k-L}$

Добешининг тўртинчи тартибли вейвлет ўзгартириши амалга оширилганда $\varphi(t)$ масштаблаш функцияси учун иккита коэффисент нолга айланади [16].

Дб4 масштаблаш функцияси коэффисенти:

$$h_0 = \frac{1 + \sqrt{3}}{4\sqrt{2}}; \quad h_1 = \frac{3 + \sqrt{3}}{4\sqrt{2}}; \quad h_2 = \frac{3 - \sqrt{3}}{4\sqrt{2}}; \quad h_3 = \frac{1 - \sqrt{3}}{4\sqrt{2}} \quad (19)$$

Дб4 масштаблаш функцияси:

$$\phi(t) = h_0 \sqrt{2} \phi(2t) + h_1 \sqrt{2} \phi(2t - 1) + h_2 \sqrt{2} \phi(2t - 2) + h_3 \sqrt{2} \phi(2t - 3) \quad (20)$$

Дб4 вейвлет функцияси коэффисенти:

$$g_0 = h_3 = \frac{1 - \sqrt{3}}{4\sqrt{2}}; \quad g_1 = -h_2 = \frac{-3 + \sqrt{3}}{4\sqrt{2}}; \quad g_2 = h_1 = \frac{3 + \sqrt{3}}{4\sqrt{2}}; \quad g_3 = -h_0 = \frac{-1 - \sqrt{3}}{4\sqrt{2}} \quad (21)$$

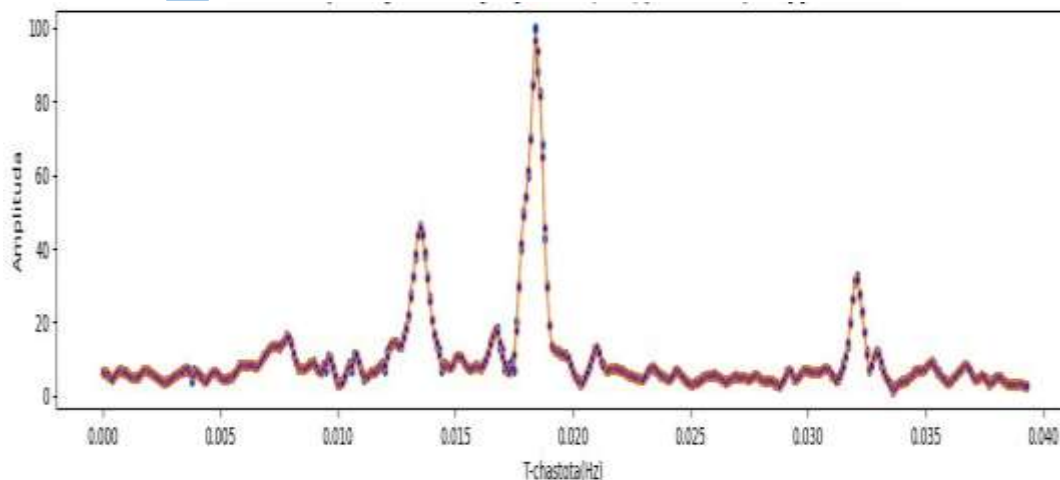
Дб4 вейвлет функцияси:

$$\psi(t) = g_0 \sqrt{2} \phi(2t) + g_1 \sqrt{2} \phi(2t - 1) + g_2 \sqrt{2} \phi(2t - 2) + g_3 \sqrt{2} \phi(2t - 3)$$

Юқоридаги моделдан фойдаланиб пйтхон дастурлаш тилида гастроентерологик сигналнинг

Добеши(дб4) вейветида интерполятсиялаш графиг натижасини келтириб чикардик(2-расм).

2-расм. Гастроентерологик сигналнинг Добеши(дб4) вейветида интерполятсиялаш натижаси



келтирилган

Бунда хатолик қуйидаги формула ёрдамида ҳисобланди:

$$\Delta_1 = \max_{a \leq x \leq b} |f(x_i) - D_i| = 0,066784$$

Δ_1 - Добеши вейветининг абсолют хатолиги

Хулоса

Тиббий сигналларни қайта тиклашда шовқинни тозалаш сифатини баҳолаш абсолют ва нисбий хатоликнинг баҳолаш нуқтаи назаридан тавсифланади. Юқоридаги моделлар асосида олинган натижалардан биз Вейвлетлар ёрдамида биосигналларни рақамли қайта ишлаш юқори натижа берар экан деган хулосага келдик. Добеши вейветида гастроентерологик сигналнинг интерполятсиялашнинг дасбаки сигнална нисбатан абсолют хатолиги 0,066784% нинг Коифлед вейветида гастроентерологик сигналнинг интерполятсиялашнинг дасбаки сигнална нисбатан абсолют хатолиги 0,034524% нинг ташкил қилди. Сигналларнинг рақамли ишлашда Добеши вейветига нисбатан Коифлет вавелет филтридан фойдаланиш сигналларнинг юқори қийматини кўрсатади. Демак ушбу ишлаб чиқилган алгоритидан кенг қўламда фойдаланиш мумкин деган хулосага келинди.

Адабиётлар

- [1] Зайнидинов Х.Н. Методы и средства обработки сигналов в кусочно полиномиальных вейвлетах. // «Ташкент», 2015. 70 стр.
- [2] Зайнидинов Х.Н., Сплайны в задачах цифровой обработки сигналов //Ташкентский университет информационных технологий-Т.: «Фан ва технология», 2015, 208 с.
- [3] Ахметханов Р.С., Дубинин Е.Ф., Куксова В.И., “Применение вейв-лет преобразований для анализа экспериментальных данных”, Проблемы машиностроения и автоматизации, 2012, №4, 39–45
- [4] Зайнидинов Х.Н. Методы и средства обработки сигналов в кусочно полиномиальных вейвлетах. // «Ташкент», 2015. 70 стр.
- [5] Зайнидинов Х.Н., Сплайны в задачах цифровой обработки сигналов //Ташкентский универси